Master 2 Informatique

Probabilistic Learning and Data Analysis

Faicel Chamroukhi Maître de Conférences UTLN, LSIS UMR CNRS 7296







email: chamroukhi@univ-tln.fr
web: chamroukhi.univ-tln.fr

Overview

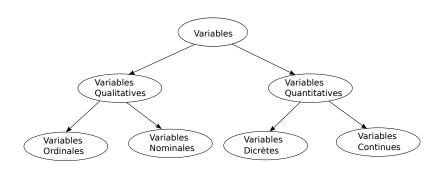
Rappels

Rappels

- Rappels
 - Variables aléatoires
 - Couple de variables aléatoires
 - Vecteurs Aléatoires
 - Variables et vecteurs aléatoires gaussiens

Variables aléatoires

Variables aléatoires : récapitulatif



Fonction de densité de probabilité

Definition

On appelle densité de probabilité toute fonction continue par morceaux (intégrable) :

$$f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}^+$$

$$x \to f(x) \tag{1}$$

telle que :

(1)
$$\forall x \in \mathbb{R} \quad f(x) \geq 0$$

(1)
$$\forall x \in \mathbb{R} \quad f(x) \ge 0$$

(2) $\int_{\mathbb{R}} f(x) dx = 1$

Espérance mathématique d'une v.a

L'espérance mathématique d'une variable aléatoire réelle représente la valeur moyenne prise par cette variable aléatoire.

Espérance mathématique d'une variable aléatoire discrète

Soit X une variable aléatoire discrète prenant ses valeurs dans l'ensemble $\{x_1,\ldots,x_n\}$ avec des probabilités respectives p_1,\ldots,p_n ç.à.d $P(X=x_k)=p_k$ et $\sum_{k=1}^n p_k=1$. L'espérance de X est donnée par

$$\mathbb{E}[X] = \sum_{k} x_k P(X = x_k) = \sum_{k} x_k p_k \tag{2}$$

 \wedge Remarque : On peut remarquer que l'espérance d'une variable aléatoire binaire est égale à la sa probabilité de valoir 1, autrement dit si X est une v.a binaire (prenant ses valeurs dans $\{0,1\}$, on a alors $\mathbb{E}[X] = P(X=1)$.

Espérance mathématique d'une v.a

Espérance mathématique d'une variable aléatoire continue

Soit X une variable aléatoire continue à valeurs réelles ayant comme fonction de densité de probabilité f. L'espérance de X est donnée par

$$\mathbb{E}[X] = \int_{\mathbb{R}} x f(x) dx. \tag{3}$$

Plus généralement, soit $g:\mathbb{R} \to \mathbb{R}$, l'espérance de g(X) est donnée par

$$\mathbb{E}[g(X)] = \int_{\mathbb{R}} g(x)f(x)dx \tag{4}$$

Variance d'une variable aléatoire

Definition

On appelle variance d'une variable aléatoire X la quantité définie par :

$$var[X] = \mathbb{E}[(X - E[X])^2] = \mathbb{E}[X^2] - (E[X])^2$$
 (5)

Ainsi, la variance notée σ_X^2 et sa racine carrée l'écart-type (noté σ_X) mesurent la dispersion de la variable aléatoire X autour de son espérance E[X].

$$var[X] = \int_{\mathbb{R}} (x - E[X])^2 f(x) dx.$$
 (6)

Quelques propriétés de l'espérance et de la variance

Soit X une v.a réelle, deux fonctions $g,h:\mathbb{R}\to\mathbb{R}$ et deux réels a et b, alors

$$\mathbb{E}[a.g(X) + b.h(X)] = a.\mathbb{E}[g(X)] + b.\mathbb{E}[h(X)]$$

ainsi le cas particulier affine consiste en la propriété suivante :

$$\mathbb{E}[aX+b]=a\mathbb{E}[X]+b$$

⇒ On dit que l'espérance est linéaire

De même, pour la variance, on a la propriété suivante :

$$Var(aX + b) = a^2 Var(X)$$

⇒ On dit que la variance est quadratique

Quelques statistique sur variables aléatoires

Definition

Soit (X_1,\ldots,X_n) un échantillon donné d'une population ayant comme fonction de densité de probabilité la fonction f de paramètre θ (une distribution de probabilités $P(.;\theta)$ pour le cas discret). Une *statistique* est toute fonction de l'échantillon donné (X_1,\ldots,X_n) qui ne dépend pas de θ .

moyenne empirique

$$\bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} X_i \tag{7}$$

variance empirique

$$S^{2} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (X_{i} - \bar{X}_{i})^{2}.$$
 (8)

4□ > 4□ > 4□ > 4□ > 4□ > 9

Couple de variables aléatoires

Couple de variables aléatoires I

Lois jointes, lois conditionnelles et théorème de Bayes Soient X et Y deux variables aléatoires de densités respectives f(x) et f(y) (ou de lois respectives P(X) et P(Y) pour le cas discret). Le comportement du couple (X,Y) est entièrement décrit par leur fonction de **densité** de probabilité jointe $f_{XY}(x,y)$ (ou **distribution jointe** de probabilité dans le cas discret $P_{XY}(X=x,Y=y)$). Il se peut que lors du tirage d'une réalisation de (X,Y), que la valeur

observée (réalisation) x de X fournisse une information sur la valeur possible de Y.

 \Rightarrow Cette information est représentée par la distribution de Y conditionnellement à X=x (distribution de Y étant donné à X=x) soit $f_{Y|X}(y|x)$.

Théorème de Bayes

Ceci est explicité par le théorème de suivant, appelé **théorème de Bayes** (ou aussi règle de Bayes ou formule de Bayes) comme suit

Theorem

$$f(x,y) = f(y|x)f(x)$$
(9)

et par symétrie on a également

$$f(x,y) = f(x|y)f(y) . (10)$$

Pour les VA discrètes cela revient à

Theorem

$$P(Y = y, X = x) = P(Y = y | X = x)P(X = x)$$
 (11)

$$= P(X = x | Y = y)P(Y = y)$$
 (12)

4 D > 4 P > 4 E > 4 E > E

Loi marginale de v.a discrètes

La loi de chaque variable est donc donnée par la **loi marginale** comme suit :

$$P(X = x) = \sum_{y \in B} P(X = x, Y = y)$$
 (13)

et

$$P(Y = y) = \sum_{x \in A} P(X = x, Y = y)$$
 (14)

Remarque : On peut remarquer que ces lois correspondent respectivement à la somme des lignes et la somme des colonnes dans le tableau précédent (??).

Densités marginales

Les variables X et Y sont des variables continues de densité respectives

$$f(x) = \int_{\mathbb{R}} f_{X,Y}(x,y) dy$$
 (15)

et

$$f(y) = \int_{\mathbb{R}} f_{X,Y}(x,y) dx.$$
 (16)

Covariance de deux variables aléatoires

Pour une variable aléatoire, on parle de variance pour un couple de deux variables aléatoires, on parle de **covariance** La covariance mesure la dépendance entre deux v.a. (Si les deux v.a sont indépendantes, leur covariance est donc nulle.)

Definition

On définit la covariance de deux variables aléatoires X et Y comme le terme

$$Cov(X, Y) = \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X])(Y - \mathbb{E}[Y])]$$
(17)

et on la propriété suivante

Definition

$$cov(X, Y) = \sigma_{XY} = \mathbb{E}[XY] - \mathbb{E}[X]\mathbb{E}[Y]$$
 (18)



Covariance de deux variables aléatoires I

Ainsi, dans le cas discret, si X prend ses valeurs dans A et Y prends ses valeurs dans B, on a

$$\mathbb{E}[XY] = \sum_{x \in A} \sum_{y \in B} xy P(X = x, Y = y)$$
(19)

Dans le cas de v.a réelles continu, on a

$$\mathbb{E}[XY] = \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} xy f_{X,Y}(x,y) \, \mathrm{d} x \, \mathrm{d} y. \tag{20}$$

Indépendance de deux variables aléatoires

Soient X et Y deux variables aléatoires de densités respectives f(x) et f(y) (ou de lois respectives P(X) et P(Y) pour le cas discret).

Definition

X et Y sont dites indépendantes si et seulement si leur densité de probabilité jointe est égale au produit de leurs densités marginales. Plus spécifiquement

$$f_{XY}(x,y) = f(x)f(y) \tag{21}$$

Pour les VA discrètes cela revient à

$$P(Y = y, X = x) = P(X = x)P(Y = y)$$
 (22)

Indépendance et espérance

Theorem

X et Y sont indépendantes si et seulement si pour toutes fonctions f(X) et g(Y)

$$\mathbb{E}[f(X)g(Y)] = \mathbb{E}[f(X)]\mathbb{E}[g(Y)]$$

si les espérances existent.

Le théorème direct est facile, la réciproque un peu plus difficile. Un cas particulier est bien celui où Si X et Y sont indépendantes, alors

$$\mathbb{E}[XY] = \mathbb{E}[X]\mathbb{E}[Y].$$

Vecteurs Aléatoires

Vecteurs Aléatoires

Definition

Un vecteur aléatoire réel X de dimension d est un vecteur $X = (X_1, \ldots, X_d)^T$ dont les composantes X_j , $j = 1, \ldots, d$ sont des variables aléatoires réelles.

Espérance et matrice de covariance d'un vecteur aléatoire

Soit $X = (X_1, \dots, X_d)^T$ un vecteur aléatoire réel.

Espérance

L'espérance du vecteur aléatoire X est donnée par le vecteur déterministe

$$\mathbb{E}[X] = (\mathbb{E}[X_1], \dots, \mathbb{E}[X_d])^T = (\mu_1, \dots, \mu_d)^T$$
 avec $\mu_j = \mathbb{E}[X_j], j = 1, \dots, d$

Matrice de covariance

La matrice de variance-covariance (appelée aussi matrice de covariance) d'un vecteur aléatoire X est la matrice carrée parfois notée Σ dont le terme générique est donné par : $\Sigma_{i,j} = \operatorname{cov}\left(X_i, X_j\right)$ Elle est définie comme :

$$\mathbf{\Sigma}_{X} = \operatorname{cov}(X) = \mathbb{E}\left[(X - \mathbb{E}[X])(X - \mathbb{E}[X])^{T} \right] = \mathbb{E}[XX^{T}] - \mathbb{E}[X](\mathbb{E}[X])^{T},$$
(23)

 $\mathbb{E}[X]$ étant l'espérance mathématique de X.

4 D > 4 B > 4 B > 4 B > 9 Q C

Espérance et matrice de covariance d'un vecteur aléatoire

En développant les termes on obtient la forme suivante :

$$\Sigma = \begin{bmatrix} \mathbb{E}[(X_{1} - \mu_{1})(X_{1} - \mu_{1})] & \mathbb{E}[(X_{1} - \mu_{1})(X_{2} - \mu_{2})] & \cdots & \mathbb{E}[(X_{1} - \mu_{1})(X_{n} - \mu_{n})] \\ \mathbb{E}[(X_{2} - \mu_{2})(X_{1} - \mu_{1})] & \mathbb{E}[(X_{2} - \mu_{2})(X_{2} - \mu_{2})] & \cdots & \mathbb{E}[(X_{2} - \mu_{2})(X_{n} - \mu_{n})] \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbb{E}[(X_{n} - \mu_{n})(X_{1} - \mu_{1})] & \mathbb{E}[(X_{n} - \mu_{n})(X_{2} - \mu_{2})] & \cdots & \mathbb{E}[(X_{n} - \mu_{n})(X_{n} - \mu_{n})] \end{bmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \operatorname{var}(X_{1}) & \operatorname{cov}(X_{1}X_{2}) & \cdots & \operatorname{cov}(X_{1}X_{p}) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbb{C}\operatorname{cov}(X_{2}X_{1}) & \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbb{C}\operatorname{cov}(X_{p}X_{1}) & \cdots & \operatorname{var}(X_{p}) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sigma_{X_{1}}^{2} & \sigma_{X_{1}X_{2}} & \cdots & \sigma_{X_{1}X_{p}} \\ \sigma_{X_{2}X_{1}} & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sigma_{X_{p}X_{1}} & \cdots & \cdots & \sigma_{X_{p}}^{2} \end{pmatrix}$$

où les $\sigma^2_{X_j}$, $j=1,\ldots,p$ sont les variances respectives des v.a X_j et les $\sigma^2_{X_i,X_j}$, $i\neq j$ sont les covariances respectives des couples de v.a (X_i,X_j) : $\sigma^2_{X_i,X_i}=cov(X_i,X_j)$.

4□ > 4□ > 4 = > 4 = > = 90

Quelques propriétés de la matrice de covariance

La matrice de covariance possède les propriétés suivantes :

- **1** La matrice est **symétrique** car on a cov(X, Y) = cov(Y, X)
- Elle est semi-définie positive (ses valeurs propres sont positives ou nulles).
- **3** Les éléments de sa diagonale $(\Sigma_{i,i})$ représentent la variance de chaque variable, étant donné la propriété cov(X,X) = var(X)
- Les éléments en dehors de la diagonale $(\Sigma_{i,j}, i \neq j)$ représentent la covariance entre les variables i et j.
- **3** la matrice de covariance d'un vecteur décorrélé ou indépendant est diagonale $(\mathbf{\Sigma}_{i,j} = 0 \ \forall i \neq j)$

Indépendance de vecteurs aléatoires

notion de VA i.i.d

Cas des variables discrètes

Soit $X=(X_1,X_2,...,X_n)$ une suite de variables aléatoires discrètes, et soit $(S_1,S_2,...,S_n)$ une suite d'ensembles finis ou dénombrables tels que, pour tout $i\leq n$, $\mathbb{P}(X_i\in S_i)=1$.

Definition

 $(X_1, X_2, ..., X_n)$ est une suite de variables aléatoires indépendantes si et seulement si, pour tout $\mathbf{x} = (x_1, x_2, ..., x_n) \in \prod_{i=1}^n S_i$,

$$\mathbb{P}(X=\mathbf{x}) = \prod_{i=1}^{n} \mathbb{P}(X_i=x_i).$$

Indépendance de vecteurs aléatoires

Cas des variables aléatoires à densité

Soit une suite $X=(X_1,X_2,\ldots,X_n)$ de variables aléatoires réelles définies sur le même espace de probabilité $(\Omega,\mathcal{A},\mathbb{P})$ et de densités de probabilité respectives f_i .

Definition

Les variables aléatoires réelles (X_1, X_2, \dots, X_n) sont dites indépendantes si et seulement si le vecteur X a une densité de probabilité f qui se définie par

$$\forall \mathbf{x} = (x_1, \ldots, x_n)^T \in \mathbb{R}^n, \qquad f(x_1, \ldots, x_n) = \prod_{i=1}^n f_i(x_i)$$

4□ > 4□ > 4 = > 4 = > = 90

Quelques statistique sur vecteurs aléatoires I

Soit un échantillon de valeurs de vecteurs aléatoires continues $(x_1, \ldots, x_n), x_i \in \mathbb{R}^d$, on a le vecteur moyen empirique et la matrice de covariance empirique sont respectivement données par

Vecteur moyen empirique

$$\bar{\mathbf{x}} = \frac{1}{n} \sum_{i} \mathbf{x}_{i} \tag{24}$$

Matrice de covariance empirique

$$S = \frac{1}{n} \sum_{i} (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}) (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})^T$$
 (25)

Variables et vecteurs aléatoires gaussiens

Variables et vecteurs aléatoires gaussiens

Definition

On appelle loi ou densité normale (ou gaussienne) univariée de paramètres (μ, σ^2) (où $\sigma \geq 0$) la loi de probabilité définie par la densité $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}^+$, telle que pour tout $x \in \mathbb{R}$:

$$f(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{1}{2}\left(\frac{x-\mu}{\sigma}\right)^2}.$$
 (26)

Soit X une variable aléatoire réelle admettant pour densité de probabilité la loi normale (26), appelée variable aléatoire gaussienne, son espérance est μ et son écart type est σ (sa variance est σ^2).

On note

$$X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$$

et on lit "X suit la loi normale d'espérance μ et de variance σ^2 ". Sa densité de probabilité dessine une courbe dite courbe en cloche

Loi normale centrée réduite

La loi normale centrée réduite correspond à un cas particulier de la loi normale générale (26).

Definition

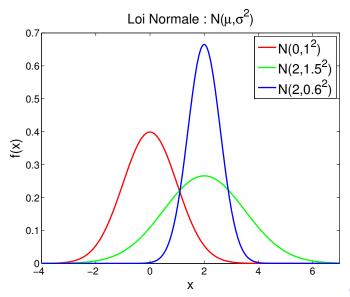
On appelle loi normale (ou gaussienne) centrée réduite la loi définie par la densité de probabilité $\varphi:\mathbb{R}\to\mathbb{R}^+$ définie par :

$$\varphi(x) = \frac{1}{\sqrt{2 \pi}} e^{-\frac{1}{2}x^2}$$
 (27)

qui se note $\mathcal{N}(0,1)$. Elle est dite centrée de part son espérance nulle et réduite de part sa variance unité.

Représentations graphiques

Loi normale monodimensionnelle



Quelques propriétés I

Soit une variable aléatoire X qui suit la loi normale $\mathcal{N}(\mu,\,\sigma^2)$. Alors :

- son espérance et sa variance existent et $\mathbb{E}(X) = \mu$, $\mathrm{Var}(X) = \sigma^2 \geq 0$,
- la variable aléatoire $X^\star = \frac{X \mathbb{E}(X)}{\sqrt{\mathrm{var}(X)}}$, c'est-à-dire $X^\star = \frac{X \mu}{\sigma}$, suit la loi normale centrée réduite $\mathcal{N}(0,1)$,
- si a, b sont deux réels ($a \neq 0$), alors la variable aléatoire aX + b suit la loi normale $\mathcal{N}(a\mu + b, a^2\sigma^2)$

Definition

Un vecteur aléatoire $X=(X_1,\ldots,X_d)^T$ est dit gaussien si, pour tout $\mathbf{u}\in\mathbb{R}^d$, la variable aléatoire réelle \mathbf{u}^TX est une variable aléatoire gaussienne. C'est à dire si toute combinaison linéaire de ses composantes est une variable gaussienne.

Loi normale multidimensionnelle

La loi normale multidimensionnelle représente la distribution d'un vect. a. gaussien. Soit X un vect. a. gaussien de dimension d. On appelle loi normale multidimensionnelle d'espérance μ et de matrice de covariance Σ la densité de probabilité $f:\mathbb{R}^d\to\mathbb{R}^+$ définie par :

$$f(x) = \frac{1}{(2\pi)^{d/2} |\mathbf{\Sigma}|^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2} (x - \mu)^T \mathbf{\Sigma}^{-1} (x - \mu)\right),$$
 (28)

 $|\Sigma|$ étant le déterminant de Σ .

La loi normale multidimensionnelle se note habituellement $\mathcal{N}(\mu,\,\mathbf{\Sigma})$.

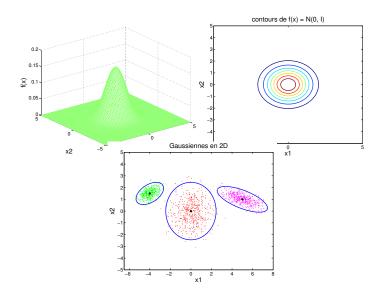
Distance de Mahalanobis

Le terme présent dans l'exponentielle dans (28) $(x - \mu)^T \Sigma^{-1} (x - \mu)$ est le carré de la **distance de Mahalanobis**. Cette dernière est en effet donnée par

$$\sqrt{\left(x-\boldsymbol{\mu}\right)^{\mathsf{T}}\boldsymbol{\Sigma}^{-1}\left(x-\boldsymbol{\mu}\right)}$$

Loi normale multidimensionnelle Ŋ 16 17 18 19 20 x1 21 22 23 24

Repr. graphiques: Loi normale multidimensionnelle



Soit $X = (X_1, \dots, X_d)^T$ un vecteur aléatoire gaussien de dimension d suivant la loi $\mathcal{N}(\mu, \Sigma)$, on a :

Queglues Propriétés

- l'espérance et la matrice de covariance de X sont respectivement $\mathbb{E}[X] = \mu$ et $\text{Cov}(X) = \Sigma$,
- les variables aléatoires X_1, \ldots, X_d sont indépendantes si et seulement si la matrice de covariance est diagonale,
- Tout sous-vecteur d'un vecteur aléatoire gaussien suit une loi normale.
 En particulier, ses composantes sont toutes gaussiennes,
- Si **A** est un matrice constante de dimensions $[n \times d]$ et **b** un vecteur constant dans \mathbb{R}^d , alors la densité du vecteur aléatoire $Y = \mathbf{A}X + \mathbf{b}$ (de dimension $[n \times d]$ est la loi normale de n dimensions suivante $\mathcal{N}(\mathbf{A}\mu + \mathbf{b}, \mathbf{A}\mathbf{\Sigma}\mathbf{A}^T)$.

Bibliography I